

PRACTICA D'OPTIMITZACIÓ AMB EL PAQUET MINOS

Universitat Politècnica de Catalunya.
Departament d'Estadística i Investigació Operativa.
Secció Informàtica.

curs 1992-93

PLANIFICACIÓ DE LA INVERSIÓ EN UNA CARTERA DE VALORS.

0. Introducció.

Aquest document presenta un exercici de resolució d'un problema real (força simplificat) mitjançant un paquet comercial d'optimització no lineal. Tot problema, abans de ser resolt, necessita passar per una sèrie d'etapes, com ara són:

1. Presentació i presa de contacte amb el problema a resoldre.
2. Modelització del problema.
3. Formulació matemàtica del problema.
4. Resolució i presentació de resultats.

Les etapes 2 i 3 perfectament podrien ser considerades com una sola etapa de *Modelització i formulació del problema* (encara que en aquest document s'ha realitzat la subdivisió anterior per claredat). Les etapes 1 i 2 són presentades completament en aquest escrit. Part de l'apartat 3 i el 4 en la seva totalitat seran la tasca a fer per l'alumne.

1. Presentació del problema.

Una part de les aplicacions de l'optimització no lineal es troben emmarcades dins del món de les finances. Un dels problemes ja clàssics és el de la planificació de la inversió en una cartera de valors. En aquesta pràctica es pretén modelitzar i resoldre un problema d'aquest tipus. Cal deixar clar que el problema que es resoldrà no és res més que una simplificació del que podria ser un problema real.

Per cartera de valors s'entén el conjunt de valors que té invertits una determinada persona o entitat financera. Aquests valors els subdividirem en dos grans grups: valors de renda fixa i valors de renda variable. Els valors de renda fixa corresponen a aquells valors que tenen un interès fixe i estan exents d'especulació. Un exemple clar de valors de renda fixa són tots els bons i pagarés del tresor. Per l'altra banda, els valors de renda variable no tenen un interès fixe i, a més, estan subjectes a especulació. Majoritàriament corresponen a les accions d'empreses. En general l'interès dels valors de renda fixa acostuma a ser més baix que el dels valors de renda variable. A favor seu, però, es pot dir que són valors "segurs": no estan subjectes a fluctuació i sabem que a la fi del període de venciment recuperarem la nostra inversió inicial més els interessos que ens ha generat. Per la seva banda, els valors de renda variable estan sotmesos a fluctuacions de valor especulatives i sempre existeix un cert "risc" sobre a quin valor cotitzaran (valor de venda a borsa al final del període d'estudi).

El problema que es planteja la persona o entitat financera en qüestió és: com redistribuir una inversió inicial en un període de temps per tal de maximitzar els guanys tot disminuint el risc? Aquest problema pot ser resolt per tècniques d'optimització.

Més exactament, per tècniques d'optimització basades en fluxos generalitzats en xarxes (com més tard es veurà). El que es pretén es trobar la redistribució òptima que més ens incrementi els guanys. Per redistribució s'entén tota la venda de valors que ja teníem i la posterior compra de nous valors.

Cal tenir en compte que durant aquest procés d'optimització hi ha una sèrie de coeficients que són totalment indeterministes (degut a les fluctuacions pròpies del mercat de valors). Nosaltres, però, suposarem coneguts aquests coeficients, talment com si fossin deterministes.

2. Modelització del problema.

Considerarem que la nostra persona o entitat financera disposa de 3 tipus de valors. Els dos primers són de renda variable (accions) i el darrer de renda fixa (bons o pagarés). Cadascun d'aquests valors disposa del seu interès particular i d'una sèrie de coeficients que intenten reflectir la seva fluctuació al llarg del temps.

D'igual forma considerarem un període de temps dividit en dos intervals. En cadascun d'aquests intervals es podran efectuar operacions de compra-venda d'accions. El diagrama de la pàgina següent mostra les possibilitats de flux de diners que el nostre model contemplarà.

Es pot observar al diagrama (observant-lo per files) com hi ha tres tipus de valors, i (fixant-nos per columnes) dos intervals. Els nusos de la xarxa (cerques i quadrats) indiquen instants en que s'està fent o bé una compra o bé una venda d'accions. El flux que travessa els arcs de la xarxa és en realitat la quantitat de cada valor (convertit en diner) que estem venent/comprant. Les fletxes gruixudes són injeccions de diners a la xarxa. Anem a descriure cadascun dels termes que apareixen al diagrama:

Injeccions a la xarxa.

- b_j , $j = 1, 2, 3$: quantitats inicials de diners que es tenen invertides en cada tipus de valor.
- l_i , $i = 1, 2$: diner líquid de que es disposa en cada interval. En cas de ser un valor negatiu indica que en aquell instant es treuen diners de la xarxa (p.e.: per a fer un pagament). Si és positiu fem augmentar el nostre capital per tal de poder fer noves inversions.

Arcs de la xarxa (variables).

- v_{ij} , $i = 1, 2$; $j = 1, 2, 3$: quantitat (en diners) que s'ha venut del valor j durant l'interval i .
- z_{ij} , $i = 1, 2$; $j = 1, 2, 3$: quantitat (en diners) no venuda del valor j durant l'interval i .
- c_{ij} , $i = 1, 2$; $j = 1, 2, 3$: quantitat (en diners) comprada del valor j durant l'interval i .
- y_j , $j = 1, 2, 3$: quantitat final que es té invertida en cada tipus de valor.

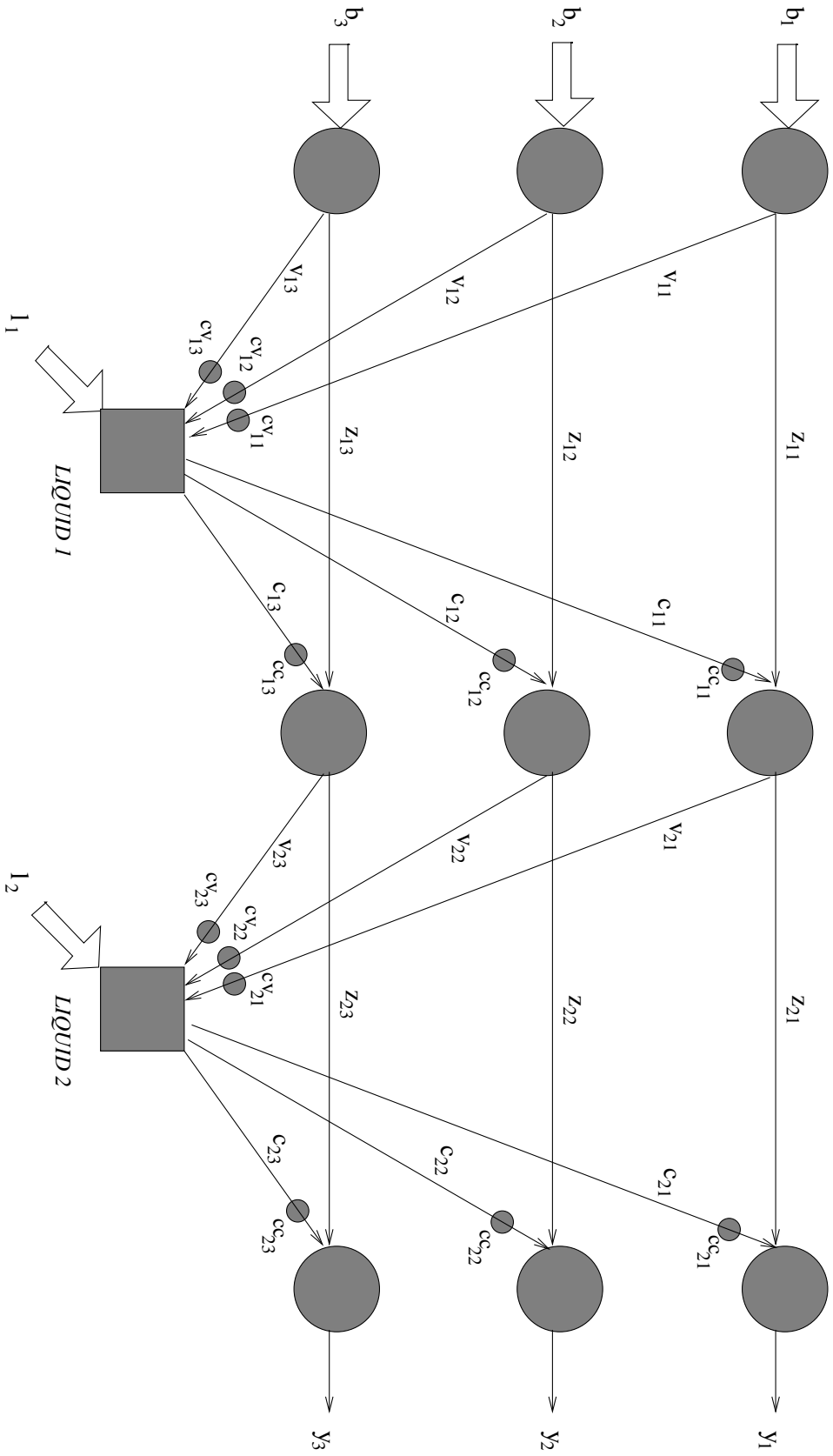


Diagrama amb els fluxos de diners de la cartera de valors.

Coefficients de transformació.

- $c_{v_{ij}}$, $i = 1, 2$; $j = 1, 2, 3$: coeficient de transformació en vendre una quantitat del valor j durant l'interval i .
- $c_{c_{ij}}$, $i = 1, 2$; $j = 1, 2, 3$: coeficient de transformació en comprar una quantitat del valor j durant l'interval i .

Al diagrama observem que hi ha dos tipus de nusos: uns representats amb cercles i els altres amb quadrats. Els cercles indiquen operacions que s'estan fent amb valors. Per la seva banda, els quadrats fan referència a transaccions realitzades amb diner líquid. Tot arc que va d'un cercle a un quadrat representa una conversió de valors en líquid, i a l'inrevés, tot arc amb origen un quadrat i destí un cercle indica una transformació de líquid en valors.

Com s'observa al diagrama sempre que es fa una venda d'algun valor el transformem en diner líquid. Posteriorment aquest líquid el convertirem en un nou valor mitjançant una operació de compra. Per tant no es poden fer conversions directes entre diferents valors; sempre s'ha de fer el pas intermig de conversió a líquid (es veu clar al diagrama com els únics arcs que connecten directament nusos representats amb un cercle són de valors no venuts z_{ij}).

També es pot veure al diagrama com tot arc de compra o venda ve afectat prop del seu extrem amb un petit cercle. Indiquem així el coeficient de transformació en fer la compra/venda. En el cas de ser un arc de venda de valors aquest coeficient indica que, per exemple, hem venut la quantitat v_{ij} però hem obtingut realment $v_{ij}c_{v_{ij}}$ pts. Aquest coeficient $c_{v_{ij}}$ pretén reflectir l'especulació entorn al valor j durant l'interval i . Si $c_{v_{ij}} > 1$ aquest valor s'ha apreciat durant aquest interval; si $c_{v_{ij}} < 1$ aquest valor ha sofert una depreciació (l'especulació de fet només té sentit pels valors de renda variable; pels de renda fixa aquest coeficient indica un increment del seu valor a mesura que ens apropem al període d'amortització). Quan es fa una compra els coeficients a usar són els $c_{c_{ij}}$. Aquests tindran un valor igual o més petit a 1 i pretenen reflectir els cost que suposa fer una compra de valors (per exemple, la comissió bé del nostre banc, bé del nostre corredor de borsa).

Com ja hem esmentat abans l'objectiu final és maximitzar els guanys tot minimitzant el risc (aquest risc fa referència a les fluctuacions que poden tenir els valors de renda variable). Això és equivalent a

$$\text{minimitzar } w_1 \text{ Risc}(y) - w_2 \text{ Guany}(y)$$

on $y = (y_1, y_2, y_3)$ representa la nostra política final d'inversió o estat final de la nostra cartera de valors. Les constants w_1 i w_2 ($w_1 > 0$, $w_2 > 0$ i $w_1 + w_2 = 1$) en combinació convexa ens permeten guiar en certa manera la política final d'inversió. Cadascuna ens indica quina importància volem donar a cada terme (de risc o guany) en particular. Per exemple, si fixéssim $w_1 = 0$ i $w_2 = 1$ indicaria que volem una política molt "agressiva", on només ens interessa maximitzar els guanys, i menyspreem els riscos de pèrdua de valor de les nostres inversions en borsa. A l'altre extrem ($w_1 = 1$ i $w_2 = 0$) trobem una posició totalment conservadora, on, curant-nos en salut, només ens interessa minimitzar

els riscos. Cal tenir en compte que aquestes constants no són cap variable del problema i han de ser conegudes abans d'iniciar el procés d'optimització.

Queda veure com modelitzar les funcions de $Guany(y)$ i $Risc(y)$. La primera simplement es redueix a expressar el capital final que tindrem incloent els rendiments que ens generarà. Això és:

$$Guany(y) = \sum_{j=1}^3 y_j(1 + r_j)$$

on r_j representa el rendiment del valor j en tant per u. Modelitzar la funció de risc ja no resulta tan obvi. Un dels mètodes que s'han proposat en la literatura sobre la modelització d'aquesta funció consisteix en associar el concepte de "risc" amb el de variabilitat del valor d'amortització de cada acció (recordem que els valors de renda fixa tenen un valor d'amortització fixe i per tant estan exents de risc). Sembla prou raonable: com més variable sigui el valor d'una acció, més probabilitat hi ha que baixi (i que pugi també); aquesta fluctuació (tant a l'alça com a la baixa) comporta un cert risc a l'hora d'invertir en aquest tipus de valors. Per tant en la funció de risc usarem la variança del valor de cada un dels distints tipus de valors de renda variable de la cartera (en el nostre cas només disposem de dos) ($v_j, j = 1, 2$) i la covariança entre els dos valors ($cov = cov_{1,2} = cov_{2,1}$). Aleshores la funció de risc quedaria expressada com una forma quadràtica:

$$Risc(y) = y'Qy = (y_1 \quad y_2) \begin{pmatrix} v_1 & cov \\ cov & v_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

Llavors agrupant els dos termes tenim que la funció objectiu final és:

$$f(y_1, y_2, y_3) = w_1 (y_1 \quad y_2) \begin{pmatrix} v_1 & cov \\ cov & v_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} - w_2 \sum_{j=1}^3 y_j(1 + r_j)$$

3. Formulació matemàtica del problema.

Un cop hem modelitzat el problema de la cartera de valors, tal i com s'ha vist a la secció anterior, només resta fer la formulació matemàtica final del problema. La següent etapa serà la codificació d'aquesta formulació per resoldre el problema amb l'ajut d'algun paquet d'optimització.

Tot problema pot ser formulat en la seva forma estandard com:

$$\begin{aligned} \min. & \quad f(x) \\ \text{subj.} & \quad g(x) = r \end{aligned}$$

essent $f(x)$ la funció objectiu, $g(x)$ la funció de les constriccions i r el vector de termes independents. Al nostre problema les úniques variables que intervenen en la funció

objectiu són les variables $y = (y_1, y_2, y_3)$ de valors finals de capital, com abans hem vist. També observem com la nostra funció objectiu és no lineal donat que hi ha una forma quadràtica.

La funció $g(x)$ de constriccions ha de representar la xarxa mostrada a la pàgina 3. Aquesta xarxa és un clar exemple de fluxos generalitzats en xarxes (el calificatiu de “generalitzat” és degut a l'existència dels coeficients de transformació $c_{c_{ij}}$ i $c_{v_{ij}}$). Tindrem una equació per cada un dels nusos de la xarxa, que representarà el balanç de flux en aquell nus (per això s'anomena equació de balanç). Cada un dels arcs que entren o surten de cada nus serà una variable del problema (exceptuant les injeccions de flux a la xarxa). L'acord que es recomana seguir és:

$$\sum_{\forall a \in O_n} x_a - \sum_{\forall a \in D_n} x_a = i_n$$

essent O_n el conjunt d'arcs que tenen com origen el nus n , D_n el conjunt d'arcs que tenen com destí el nus n , x_a el flux de l'arc a i i_n la injecció (positiva o negativa) de flux que es fa al nus n .

A l'equació de balanç general abans mostrada s'ha considerat que tots els arcs incidien al nus amb un coeficient 1 o -1. Aquest no és el nostre cas, donat que és un problema de fluxos generalitzats. Per tal clarificar les coses escriurem com exemple l'equació de balanç del nus del diagrama de la pàgina 3 que s'ha anomenat *LÍQUID 1*:

$$c_{11} + c_{12} + c_{13} - c_{v_{11}}v_{11} - c_{v_{12}}v_{12} - c_{v_{13}}v_{13} = l_1$$

La resta d'equacions de balanç es farien de forma anàloga. Es pot veure que totes aquestes equacions són lineals i es poden escriure de forma matricial com $Ax = r$.

A més de les restriccions de xarxa anteriors afegirem una equació més. Amb aquesta nova restricció, que serà no lineal, pretendrem limitar la variació que hi ha entre l'estat inicial de la nostra cartera de valors (representats per les inversions inicials $b = (b_1, b_2, b_3)$) i el seu estat final (representat per les variables a optimitzar $y = (y_1, y_2, y_3)$). Considerarem que l'intercanvi entre els dos valors de renda variable serà possible sempre sense cap limitació. Per contra controlarem quant capital passa de renda fixa a renda variable i viceversa. La nova equació per contemplar aquesta situació serà:

$$(b_1 + b_2 - y_1 - y_2)^2 + (b_3 - y_3)^2 < M$$

essent M una constant fixada a priori que ens limita la variabilitat de la nostra cartera (l'anomenarem constant de variabilitat). A l'equació anterior considerem que 1 i 2 són els índexs dels valors de renda variable, mentre que 3 fa referència a l'únic valor de renda fixa.

Un cop formulat, el problema final obtingut és:

$$\begin{aligned} \min. \quad & w_1 (y_1 \quad y_2) \begin{pmatrix} v_1 & cov \\ cov & v_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} - w_2 \sum_{j=1}^3 y_j (1 + r_j) \\ \text{subj.} \quad & Ax = r \\ & (b_1 + b_2 - y_1 - y_2)^2 + (b_3 - y_3)^2 < M \\ & y_j \geq 0 \quad j = 1, 2, 3 \quad ; \quad x \geq 0 \end{aligned}$$

on $Ax = r$ representen les equacions de balanç de la xarxa.

4. Resolució del problema.

Aquesta darrera secció la dividirem en tres subapartats:

1. Dades del problema.
2. Breu introducció al paquet Minos.
3. Presentació de l'exercici.

Tot seguit passem a descriure cadascun dels punts anteriors.

4.1. Dades del problema.

Per tal d'obtenir les dades del problema haureu de fer des del sistema:

RUN DISK\$H:[FIB.EIO.ONLC]GENDAT

El programa us demanarà el vostre número d'alumne (aquest número el trobareu a la llista que surtirà al tauló del Departament d'EIO). A continuació us crearà al vostre directori un fitxer anomenat *DADESXXX.DAT*, essent *XXX* el vostre número d'alumne. Aquest fitxer té un aspecte com ara:

DADES DEL PROBLEMA

***** RENDA VARIABLE:

| NOM VALOR | INTERES% | CVENDA1 | CVENDA2 | CCOMPRA1 | CCOMPRA2 | MILIONS |
|-----------------|----------|---------|---------|----------|----------|---------|
| ACCIONS BNP | 24.50 | 1.05 | 1.06 | 0.93 | 0.94 | 3.7300 |
| ACCIONS ANTENA3 | 23.25 | 1.06 | 1.07 | 0.94 | 0.94 | 4.2900 |

MATRIU VARIANCES-COVARIANCES DELS VALORS (en %):

| | | |
|---|---------|---------|
| | 1 | 2 |
| 1 | 90.2500 | |
| 2 | 18.0625 | 68.0625 |

***** RENDA FIXA:

| NOM VALOR | INTERES% | CVENDA1 | CVENDA2 | CCOMPRA1 | CCOMPRA2 | MILIONS |
|-------------------|----------|---------|---------|----------|----------|---------|
| BONS BANC MUNDIAL | 12.99 | 1.01 | 1.02 | 0.99 | 0.98 | 5.5000 |

***** INJECCIO DE LIQUID DISPONIBLE A CADA INTERVAL:

- $l_1 = 1.40$ milions
 - $l_2 = - 1.50$ milions
 ***** CONSTANT M DE MAXIM DE VARIABILITAT:
 - $M = 1.37500$
 ***** CONSTANTS CONVEXES PER FUNCIO OBJECTIU:
 - CONSTANT W1 PER TERME DE RISC: 0.50
 - CONSTANT W2 PER TERME DE RENDIMENT: 0.50

Es pot observar com hi ha tres tipus de valors, dos de renda variable i un de renda fixa. Per cada tipus de valor es donen totes les dades necessàries per plantejar el problema. Els valors $cvenda1$, $cvenda2$, $ccompra1$ i $ccompra2$ corresponen als termes $c_{v_{ij}}$ i $c_{c_{ij}}$ del diagrama de la pàgina 3. El valor *milions* fa referència a la quantitat inicial b_j que es disposa de cada tipus de valor. Cal tenir en compte que els interessos estan expressats en tant per cent. A la formulació del problema, però, s'usen en tant per u, per tant haureu de dividir per 100 els valors dels interessos. Anàlogament la matriu de variàncies-covariàncies també ha de ser escalada. S'ha de tenir present, però, la relació:

Siguin X i Y dues variables aleatòries, tal que $Y = aX$, $a \in \mathbb{R}$ aleshores:

$$E[X] = aE[Y] \quad i \quad V[X] = a^2V[Y]$$

essent $E[]$ l'esperança matemàtica i $V[]$ la variància.

La mateixa relació de la variància s'ha d'aplicar al terme de covariància.

La resta de dades que apareixen són les injeccions de capital de cada interval (termes l_j), la constant de variabilitat (abans representada com M), i les constants convexes w_1 i w_2 .

4.2. Breu introducció al paquet Minos.

Dades generals.

Minos és un sistema informàtic escrit en Fortran dissenyat per resoldre problemes d'optimització de grans dimensions (problemes lineals i no lineals, tant pel que fa a la funció objectiu com a les constriccions). El nom és un acrònim i significa **M**odular **I**ncore **N**onlinear **O**ptimization **S**ystem. Els seus autors són Bruce A. Murtagh i Michel A. Saunders (Systems Optimization Laboratory, Department of Operations Research, Stanford University, California).

Problema estandard.

El problema estandard amb que Minos treballa té l'expressió:

$$\begin{aligned}
\min. \quad & F(x) + c^t x + d^t y \\
\text{subj.} \quad & l_1 \leq f(x) + A_1 y \leq u_1 \\
& l_2 \leq A_2 x + A_3 y \leq u_2 \\
& l \leq \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \leq u
\end{aligned} \tag{1}$$

on:

- *Vectors constants:*
 - $c \in \mathbb{R}^{n_1}$; $d \in \mathbb{R}_2^n$
 - $u_1, l_1 \in \mathbb{R}^{m_1}$; $u_2, l_2 \in \mathbb{R}_2^m$
 - $l, u \in \mathbb{R}^{n_1+n_2}$
- *Matrius constants:*
 - $A_1 \in (m_1 \times n_2)$
 - $A_2 \in (m_2 \times n_1)$
 - $A_3 \in (m_2 \times n_2)$
- *Variables i funcions:*
 - $F(x)$: funció escalar de variable vectorial.
 - $f(x)$: funció vectorial de variable vectorial. $f(x) = \{f(x)_i\}$, $i = 1 \dots m_1$.
 - $x \in \mathbb{R}^{n_1}$: variables no lineals.
 - $y \in \mathbb{R}^{n_2}$: variables lineals.
 - $l_1 \leq f(x) + A_1 y \leq u_1$: constriccions no lineals.
 - $l_2 \leq A_2 x + A_3 y \leq u_2$: constriccions lineals.

Mètode de treball de Minos.

Per a resoldre un problema amb constriccions d'igualtat no lineals Minos efectua una sèrie d'iteracions majors (MAJOR ITERATIONS). Dins de cada iteració major es resol un subproblema amb constriccions lineals (MINOR ITERATIONS). Aquest subproblema està format per les constriccions lineals i fites del problema original i per una linealització de les constriccions no lineals.

Aquest procés de linealització consisteix en substituir la funció vectorial $f(x)$ de (1) per una aproximació de primer ordre $\hat{f}(x)$ fent servir el jacobià de les constriccions no lineals en el punt x_k (denotarem el jacobià amb J_k):

$$\hat{f}(x, x_k) = f(x_k) + J_k(x - x_k) \iff \hat{f}_k(x) = f_k + J_k(x - x_k)$$

El subproblema resolt a cada iteració major k és:

$$\begin{aligned}
\min. \quad & F(x) + c^t x + d^t y - \lambda_k^t (f - \hat{f}_k) + \frac{1}{2} \rho (f - \hat{f}_k)^t (f - \hat{f}_k) \\
\text{subj.} \quad & \hat{f}_k + A_1 y = b_1 \\
& A_2 x + A_3 y = b_2 \\
& l \leq \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \leq u
\end{aligned} \tag{2}$$

on:

- La funció objectiu de (2) s'anomena *Lagrangià augmentat*.
- λ_k és una estimació al punt x_k dels multiplicadors de Lagrange de les constriccions no lineals.
- $\frac{1}{2}\rho(f - \hat{f}_k)^t(f - \hat{f}_k)$ és el que es coneix com a *funció de penalització quadràtica*, amb paràmetre de penalització ρ .

Rutines i fitxers d'usuari.

La informació que Minos necessita per a resoldre el problema se li ha de subministrar mitjançant dues rutines i dos fitxers amb informació (dos fitxers que es poden convertir en un que contingui la informació dels dos anteriors):

| | | | |
|---------------|---------------|---|---|
| <i>rutina</i> | <i>FUNOBJ</i> | } | <i>juntes en un sol fitxer CARTERA.FOR o CARTERA.C</i> |
| <i>rutina</i> | <i>FUNCON</i> | | |
| <i>fitxer</i> | <i>SPECS</i> | } | <i>junts, i en aquest ordre, en un sol fitxer CARTERA.DAT</i> |
| <i>fitxer</i> | <i>MPS</i> | | |

Trobareu unes plantilles d'aquests fitxers al directori:

DISK\$H:[FIB.EIO.ONLC]

Els fitxers s'anomenen CARTERA.DAT i CARTERA.FC. Al fitxer CARTERA.FC trobareu un possible main pel vostre programa, així com la capçalera de les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON* amb la declaració de variables. El main és recomanable que estigui escrit en Fortran (podeu mantenir el que hi ha o canviar-lo). Això ens ajudarà a l'hora de gestionar els fitxers d'entrada i sortida de dades, donat que Minos està escrit en Fortran. Les funcions *FUNOBJ* i *FUNCON* les podeu escriure en c o en Fortran. Al fitxer CARTERA.FC hi ha la declaració de variables pels dos llenguatges.

Els paràmetres particulars de cada rutina són:

FUNOBJ:

Funció: Codifica la funció objectiu i el seu gradient.

Paràmetres::

Entrada:

N: nombre de variables no lineals

X: vector de dimensió *N* que conté el valor de les variables a cada passa. L'ordre en què estan emmagatzemades les variables ha de coincidir amb el declarat a l'apartat COLUMNS del fitxer MPS.

Sortida:

F: valor de la funció objectiu corresponent a la *X* actual.

G: vector de dimensió *N* per emmagatzemar el gradient de *F* (és a dir $G(i) = \frac{\partial F}{\partial x_i}$).

FUNCON:

Funció: Codifica les constriccions no lineals i els seus gradients (jacobià).

Paràmetres:

Entrada:

N: nombre de variables no lineals.

M: nombre de constriccions no lineals (només s'usa si el jacobià es codifica de forma densa).

NJAC: nombre d'elements no nuls del jacobià (només s'usa si el jacobià es codifica de forma esparsa).

X: vector de dimensió *N* que conté el valor de les variables no lineals a cada iteració.

Sortida:

F: vector de dimensió *M* quina component *i* correspon al valor de la constricció no lineal número *i* pels valors de les variables no lineals de la iteració actual (emmagatzemades a *X*).

G: si el jacobià actual s'emmagatzema dens, és la matriu ($M \times N$) que correspon al jacobià de *F*. Si el jacobià s'emmagatzema espars, és el vector de dimensió *NJAC* que conté els elements no nuls del jacobià en el mateix ordre que l'indicat a l'apartat COLUMNS del fitxer MPS.

Lectura i escriptura de dades a les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON*.¹

Minos té declarada un zona COMMON anomenada M1FILE amb les variables IREAD, IPRINT, ISUMM. Ens interessa el contingut de les dues primeres:

IREAD: unitat lògica de lectura assignada al fitxer d'entrada de dades (per exemple, CARTERA.DAT).

IPRINT: unitat lògica d'escriptura assignada al fitxer de sortida de resultats (per exemple, CARTERA.LIS).

És a dir, si des de les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON* accediu a la zona COMMON M1FILE afegint al vostre codi:

```
COMMON /M1FILE/ IREAD,IPRINT,ISUMM
```

podreu llegir dades afegides del fitxer d'entrada .DAT i afegir informació al fitxer de sortida .LIS. Això darrer pot ser útil, per exemple, per escriure a la darrera iteració el valor de les variables a l'òptim amb totes les xifres significatives que vulgueu, cosa que MINOS no fa.

Apartat SPECS.

L'apartat SPECS (o fitxer si està separat de l'altre apartat anomenat MPS) defineix els diferents paràmetres sobre el funcionament del paquet Minos i sobre les característiques del problema. El format d'entrada de dades és lliure, i l'aspecte general de l'apartat SPECS és:

¹ El dit en aquest apartat, pel que fa a les zones COMMON, només té sentit si les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON* estan programades en Fortran.

```

BEGIN
:
  PARAULA_CLAU_1 [PARAULA_CLAU_2] [VALOR_NUMÈRIC]
:
END

```

De la primera paraula clau només són significatius els tres primers caràcters; de la segona (si n'hi ha segona) només són significatius els 4 primers caràcters. Vegem a continuació una part del paràmetres que poden ser indicat a l'apartat SPECS.

Paràmetres que depenen de les dades del problema:

COLUMNS k : amb k indiquem el nombre sobreestimat de columnes de la matriu de constriccions (nombre sobreestimat de variables).

ROWS k : amb k denotem el nombre sobreestimat de files de la matriu de constriccions (nombre sobreestimat de constriccions lineals i no lineals).

ELEMENTS k : k és el nombre sobreestimat d'elements no nuls a les matrius A_1 , A_2 , A_3 i al jacobià.

NONLINEAR CONSTR. k : on k és el nombre de constriccions no lineals.

NONLINEAR VARIABLES k : on k és el nombre de variables no lineals.

Paràmetres que no depenen de les dades del problema:

JACOBIAN SPARSE: indica que el jacobià s'emmagatzemarà de forma esparsa, és a dir, només es guardaran els elements no nuls del jacobià. Es diu que una matriu és esparsa si té una gran quantitat d'elements no nuls. Si el jacobià és espars resulta convenient triar aquesta opció. Si es volgués emmagatzemar dens no caldria especificar res, donat que aquesta és l'opció per defecte. L'exercici el podeu fer amb el jacobià dens o espars.

DERIVATIVE LEVEL k : controla el càlcul del gradient de la funció objectiu i del jacobià de les constriccions:

$k=1$: Minos calcula el jacobià i el gradient s'ha de codificar a la *FUNOBJ*.

$k=2$: Minos calcula el gradient i el jacobià s'ha de codificar a la *FUNCON*.

$k=3$: S'ha de codificar gradient i jacobià. Aquesta és l'opció amb que haureu de resoldre el problema.

VERIFY: Provoca la comprovació per diferències finites de tots els elements del gradient i del jacobià calculats per les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON*.

LOG FREQUENCY k : controla la freqüència amb la que s'escriu informació al fitxer de sortida. S'imprimirà una línia d'informació per cada k iteracions menors.

Apartat MPS.

Especifica els noms de les constriccions i variables, indica com intervé cada variable dins cada restricció, i defineix els termes independents de les constriccions i els límits de les variables. Aquest format no és propi de Minos; és un format estàndard d'especificació de problemes usat per diversos paquets d'optimització.

El format d'entrada no és lliure i cada paraula clau ha d'estar entre unes columnes determinades al fitxer. L'aspecte general de l'apartat MPS és:

```

12345678901123456789021234567890312345678904123456789051234567890612345678907
NAME          nom_problema

ROWS
  ww constricció

COLUMNS
  variable constr_1 coeficient_1 constr_2 coeficient_2

RHS
  nom_indp constr_1 terme_independent

RANGES
  nom_rang constr_1 valor_del_rang

BOUNDS
  zz nom_boun variable valor_del_límit

ENDDATA

```

Al MPS anterior en majúscula apareixen les paraules clau i en minúscula les dades que varien d'un problema a l'altre (i subratllats hi ha el nombre de caràcters màxim que pot ocupar cada nom). Els camps que s'han marcat com ww, nom_indp, nom_rang, zz i nom_boun indiquen el tipus de constricció (ww), el nom donat al conjunt de termes independents (nom_indp), el nom donat al conjunt de rangs (nom_rang), el tipus de límit de la variable (zz) i el nom donat al conjunt de límits (nom_boun). Descriurem a continuació cadascuna de les seccions del MPS.

Secció NAME:

S'usa per donar un nom al problema que s'està codificant. El format que hem d'utilitzar és:

```

123456789011234567890212
NAME.....problema

```

on problema és el nom que donem al problema i els punts indiquen espais en blanc.

Secció ROWS:

Declara el nom i tipus de les constriccions (i de la part lineal de la funció objectiu si n'hi ha). S'han de posar **primer les no lineals** i a continuació les lineals. El format que hem d'utilitzar és:

```
1234567890112
ROWS
      .ww.constric
```

on els punts indiquen espais en blanc, `constric` és el nom de la constricció i `ww` ens indica el tipus de constricció que pot ser:

$$ww = \begin{cases} E & : = \\ G & : \geq \\ L & : \leq \\ N & : \text{ funció objectiu o constricció lliure} \end{cases}$$

Secció COLUMNS:

Aquesta secció del MPS serveix per:

1. Declarar els noms de les variables.
2. Donar valors als coeficients amb els que intervenen les variables dins de cada constricció lineal.
3. Si el jacobià s'emmagatzema espars, indica quina és la posició dels elements no nuls del jacobià. En aquest cas, el valor numèric indicat no té importància (pot ser zero, per exemple).

Si hi ha variables lineals i no lineals, **primer s'han de declarar les no lineals**. Fins que no s'han introduït tots els coeficients que afecten a una variable no es pot començar amb una nova variable. L'ordre en que es declari les variables no lineals ha de coincidir amb l'ordre usat al vector X de les funcions $FUNOBJ$ i $FUNCON$. Així, començant amb $X(1)$ i continuant fins a $X(N)$ haurem de declarar:

1. el nom triat per a la variable $X(i)$.
2. , si el jacobià s'emmagatzema en forma esparsa, els elements no nuls de la columna i -èsima del jacobià, indicant el nom de la constricció no lineal corresponent i un valor numèric fictici.
3. els coeficients no nuls de la columna i -èsima de la matriu de constriccions lineals, indicant el nom de la constricció lineal i el valor numèric del coeficient.

El format d'escriptura d'aquesta secció és:

```
1234567890112345678902123456789031234567890412345678905123456789061
COLUMNS
....variable..constr1..coeficient1...constr2..coeficient2
```

on els punts indiquen espais en blanc, `variable` és el nom de la variable que estem tractant, `constr1` i `constr2` són noms de constriccions on intervé la variable en qüestió, i `coeficient1` i `coeficient2` indiquen els valors amb que la variable que tractem afecta a cada constricció (si la constricció és no lineal es pot posar qualsevol valor). Cal tenir en compte que en aquest apartat han d'aparèixer els noms de totes les variables, lineals i no lineals, fins i tot si no tenen cap coeficient associat.

Secció *RHS*:

Declara els termes independents de totes les constriccions (lineals i no lineals). Poden anar en qualsevol ordre. El format d'escriptura és:

```
123456789011234567890212345678903123456
RHS
....nomindp..constri..termeindept
```

on els punts indiquen espais en blanc, `nomindp` indica el nom que donem al conjunt de termes RHS, `constri` indica el nom de la constricció que tractem i `termeindept` representa el valor del terme independent. El nom `nomindp` és arbitrari però ha de ser el mateix per a totes les components d'un mateix vector de termes independents, i només serveix per a donar nom a aquest vector.

Secció *RANGES*:

S'usa per definir constriccions del tipus $l \leq f_i \leq u$. El format d'escriptura d'aquesta secció és:

```
123456789011234567890212345678903123456
RANGES
....nomrang..constri..termeranges
```

on els punts indiquen espais en blanc, `nomrang` indica el nom que donem al conjunt de ranges, `constri` indica el nom de la constricció que tractem i `termeranges` representa el valor del terme independent. El nom `nomrang` té la mateixa funció que el nom `nomindp`. Si a l'apartat RHS s'ha definit $F(x) \leq u$ i volem tenir $l \leq F(x) \leq u$ el valor del rang ha de ser $rang = u - l$.

Secció *BOUNDS*:

Declara les fites de les variables. El seu format és:

```
123456789011234567890212345678903123456
BOUNDS
.zz.nomboun..variable..termebounds
```

on els punts indiquen espais en blanc, `nomboun` indica el nom que donem al conjunt de fites, `variable` indica el nom de la variable que tractem i `termebounds` representa el

valor de la fita. El nom `nom_lboun` té la mateixa funció que als dos apartats anteriors. El camp `zz` ens indica el tipus de fita i pot prendre els valors:

$$zz = \begin{cases} LO & : \leq \\ UP & : \geq \\ FR & : \text{variable lliure} \\ FX & : = \end{cases}$$

Existeix la possibilitat de fixar dins d'aquest apartat el punt inicial a partir del qual Minos començarà la cerca del punt inicial factible. Per defecte Minos inicialitza les variables a zero o a la fita més propera a zero, la qual cosa pot provocar problemes en certes constriccions no lineals. Per fixar el valor inicial d'una variable cal incloure a l'apartat BOUNDS la següent línia:

```
123456789011234567890212345678903123456
.FX.INITIAL□..variable..valorinicial
```

Exemple de codificació d'un problema en format MPS

Sigui el problema:

$$\begin{array}{llll} \min. & (x_1 & +x_2 & +x_3)^2 \\ \text{subj.} & x_1^2 & +x_2^2 & = 2 \\ & & x_2^4 & = 4 \\ & x_1^4 & & +x_3^4 \geq 0 \\ & 2x_1 & +4x_2 & -x_3 \leq 1 \\ & x_1 \geq 0, & x_2 \geq 0, & x_3 \leq 1 \end{array}$$

El fitxer MPS associat a aquest problema amb emmagatzemament espars del jacobià seria:

```
12345678901123456789021234567890312345678904123456789051234567890612345678907
NAME          PROBLEM1
ROWS
E  CONSNOL1
E  CONSNOL2
G  CONSNOL3
L  CONSLIN1
COLUMNS
X1  CONSNOL1  0.0
X1  CONSNOL3  0.0
X1  CONSLIN1  2.0
X2  CONSNOL1  0.0
X2  CONSNOL2  0.0
X2  CONSLIN1  4.0
X3  CONSNOL3  0.0
X3  CONSLIN1 -1.0
RHS
```

```

TERMINDE  CONSNOL1  2.0
TERMINDE  CONSNOL2  4.0
TERMINDE  CONSNOL3  0.0
TERMINDE  CONSLIN1  1.0
BOUNDS
LO LIMSIMP  X1      0.
LO LIMSIMP  X2      0.
UP LIMSIMP  X3      1.
ENDDATA

```

Muntatge i execució.

Un cop s'ha fet el fitxer CARTERA.DAT amb l'apartat SPECS i MPS, tenim codificades la *FUNOBJ* i *FUNCON* (bé en Fortran, bé en c) i un programa principal que faci la crida a Minos, cal, abans de res, compilar-ho tot (el programa principal i el fitxer on es troben la *FUNOBJ* i *FUNCON*). Si suposem que s'ha escrit tot en Fortran i es troba dins d'un fitxer anomenat (un cop hem compilat) CARTERA.OBJ l'ordre que haurem d'executar per fer el muntatge serà:

```
LINK CARTERA.OBJ,USER$LIB:[MINOS53]MINOS53/LIB
```

Si per contra hem escrit les dos rutines *FUNOBJ* i *FUNCON* en c i les tenim al fitxer, per exemple, CARTERA.C, i el programa principal que crida a Minos (escrit en Fortran) es troba al fitxer anomenat, per exemple, MAIN.FOR, per fer el muntatge (un cop compilat tot) farem:

```
LINK MAIN.OBJ,CARTERA.OBJ,USER$LIB:[MINOS53]MINOS53/LIB
```

Després d'executar el programa (si utilitzeu el programa principal que us suministrem) obtindreu un fitxer anomenat CARTERA.LIS amb el resultat de l'execució, i un fitxer anomenat FOR009.DAT. Aquest darrer no té cap resultat interessant, i us heu de centrar en el .LIS. Aquest fitxer .LIS té diferents apartats amb paràmetres i estadístiques de l'execució. Fixeu-vos en l'apartat MPS FILE, on poden sortir missatges d'error i avisos relatius a la lectura del fitxer .DAT, com ara:

```
XXXX WARNING - NO LINEAR OBJECTIVE SELECTED
```

Observeu també l'apartat ITERATIONS. A la columna SINF, OBJECTIVE apareix la suma d'infactibilitats quan encara no s'ha arribat a un punt factible. A partir d'aquest moment conté el valor de la funció objectiu. A la columna ITN podeu veure les iteracions que necessita per trobar un punt factible i per trobar l'òptim.

Minos utilitza com a espai de treball el vector Z(NWCORE). El valor de la dimensió de Z(.), NWCORE, es troba en una instrucció DATA del programa principal. Per verificar si aquesta dimensió és suficient heu de comparar el valor del REASONABLE WORKSPACE LIMITS amb el de ACTUAL WORKSPACE LIMITS, que podreu trobar abans de l'apartat MPS FILE. Si el primer valor fos major que el segon, caldrà augmentar el valor de NWCORE.

Abans de donar un resultat per bo heu de comprovar que les subrutines *FUNOBJ* i *FUNCON* estan proporcionant valors correctes del gradient de la funció objectiu i del

jacobià de les constriccions. Una forma aconsellable de procedir és incloure inicialment al fitxer SPECS la clau VERIFY LEVEL 3 o VERIFY. Amb això estareu forçant a Minos a fer una comprovació component a component del gradient i del jacobià una vegada trobat un punt factible. Els resultats d'aquestes comprovacions les trobareu als apartats VERIFICATION OF CONSTRAINTS GRADIENTS RETURNED BY SUBROUTINE FUNCON i VERIFICATION OF OBJECTIVE FUNCTION GRADIENTS RETURNED BY SUBROUTINE FUNOBJ.

Si tot ha anat bé, ha d'aparèixer el missatge:

EXIT – OPTIMAL SOLUTION FOUND

o algun altre missatge de EXIT si hi ha hagut problemes. Fixeu-vos també en el valor de la variable interna NSTATE. Aquesta variable l'empra Minos per donar informació a l'usuari de l'estat de l'optimització quan efectua una crida a les rutines FUNOBJ i FUNCON. El significat dels diferents valors de NSTATE és:

NSTATE = 0: s'efectua una crida normal a les rutines.

NSTATE = 1: Minos crida per primera vegada a les rutines.

NSTATE = 2: Minos crida per darrera vegada a les rutines, havent-se assolit l'òptim.

NSTATE > 2: Minos crida per darrera vegada a les rutines, sense haver assolit l'òptim. En aquest cas, els diferents valors de la variable NSTATE indiquen l'error que s'ha produït.

Podeu observar el seu valor a l'òptim al final del fitxer .LIS, i si tot ha anat bé ha de valer NSTATE=2.

Finalment a l'apartat SECTION 1 - ROWS podreu observar el valor final de les constriccions a la columna ACTIVITY. En aquesta mateixa columna de l'apartat SECTION 2 - COLUMNS apareix el valor de cada variable a l'òptim si aquest s'ha assolit.

4.3. Presentació de l'exercici.

Es demana solucionar el problema de la cartera de valors, amb les dades particulars de cada alumne, usant el paquet Minos. Més exactament haureu de presentar tres execucions del model de forma que:

1. considereu els valors de w_1 i w_2 que us apareixen al vostre fitxer de dades particulars (política d'inversió “raonable” –per dir-ho d'alguna manera–, on es tenen en compte guanys i riscos).
2. considereu els valors de $w_1 = 0$ i $w_2 = 1$ (política d'inversió “agressiva”, on només interessen els guanys i es menyspreen les fluctuacions de valor).
3. considereu els valors de $w_1 = 1$ i $w_2 = 0$ (política d'inversió “conservadora”, on només interessa fer una inversió segura, sense considerar els beneficis que poguem obtenir).

Com podeu veure és recomanable utilitzar els valors w_1 i w_2 com constants generals del programa de forma que podeu fer les tres execucions anteriors amb un mateix codi, havent de canviar un mínim de coses (a part d'aquestes tres us caldrà fer d'altres).

Normes generals.

L'informe d'aquesta pràctica haurà de ser lliurat en fulls, tots del mateix tamany (excepte els que continguin output del Minos, donat que és a 132 columnes), grapats i amb una primera pàgina on hi constin les següents dades:

- Nom de la pràctica.
- Data d'entrega.
- Nom de l'alumne.
- Grup de teoria en el que esta matriculat.
- Número d'alumne que té assignat.
- USERNAME d'un compte on l'alumne pugui rebre missatges.

No s'acceptaran informes que no respectin aquestes normes. En particular, no s'acceptarà cap informe amb llistats sense grapar ni retallar al tamany de la resta de fulls (plegueu els fulls de 132 columnes).

Contingut.

L'informe ha de contenir:

1. Llista del total de variables que utilitzeu, indicant quines heu considerat com no lineals i quines com lineals.
2. El desenvolupament detallat de les constriccions de la xarxa.
3. Llistat de les rutines *FUNOBJ* i *FUNCON* programades.
4. Llistat del fitxer *.DAT* que hagueu escrit.
5. Pel cas de política d'inversió "*raonable*", heu de presentar:
 - 5.1. La representació gràfica del punt òptim en un diagrama similar al de la pàgina 3, indicant el valor numèric de les variables.
 - 5.2. Les parts del fitxer *.LIS* que continguin:
 - La comprovació dels elements del jacobià obtinguda amb *VERIFY DERIVATIVES*.
 - La comprovació dels elements del gradient obtinguda amb *VERIFY DERIVATIVES*.
 - L'estat final de l'optimització, a l'apartat *EXIT-OPTIMAL SOLUTION FOUND*.
 - El valor de les constriccions a l'òptim, a l'apartat *SECTION 1 - ROWS*.
 - El valor de les variables a l'òptim, a l'apartat *SECTION 2 - COLUMNS*.
6. Pel cas de política d'inversió "*agressiva*", heu de presentar les parts del fitxer *.LIS* que continguin:
 - L'estat final de l'optimització, a l'apartat *EXIT-OPTIMAL SOLUTION FOUND*.
 - El valor de les variables a l'òptim, a l'apartat *SECTION 2 - COLUMNS*.
7. Pel cas de política d'inversió "*conservadora*", heu de presentar les parts del fitxer *.LIS* que continguin:
 - L'estat final de l'optimització, a l'apartat *EXIT-OPTIMAL SOLUTION FOUND*.

- El valor de les variables a l'òptim, a l'apartat SECTION 2 - COLUMNS.

8. Responen les següents qüestions:

- 8.1. Considerem que tenim la funció $F(w_1, w_2)$, $w_1 \geq 0, w_2 \geq 0, w_1 + w_2 = 1$, tal que fixats uns valors w_1 i w_2 ens dóna el valor de la funció objectiu obtingut amb la política d'inversió òptima segons aquestes constants a aplicar a la funció de risc i de guany. Podem considerar-la com una funció d'una variable fent el canvi $w_2 = 1 - w_1$, i llavors tenim $F(w_1), w_1 \in [0, 1]$. L'expressió real d'aquesta funció és:

$$\begin{aligned} F(w_1) &= \min_{x \in X, \text{ on } x = (y|z|v|c)} w_1 \text{Risc}(y) - (1 - w_1) \text{Guany}(y) \\ &= \min_{x \in X} w_1 [\text{Risc}(y) + \text{Guany}(y)] - \text{Guany}(y) \end{aligned}$$

on $x \in X$ representa el conjunt de les nostres constriccions. Podríeu intuir (no demostrar) per quin valor de w_1 obtindríem el mínim de $F(w_1), w_1 \in [0, 1]$, observant l'expressió anterior, i segons les vostres dades particulars? Per tal de fer això podeu fer una cerca lineal de $F(w_1), w_1 \in [0, 1]$, aplicant el mètode de la secció àurea, o simplement fer una taula amb parells de punts $(w_1, F(w_1))$ i observar per quin punt o per quina zona es troba el valor mínim. Interpreteu el resultat des del punt de vista del model.

- 8.2. La funció objectiu que heu modelitzat, és una funció convexa (respecte les variables y només, ja que les w_i es consideren constants)? Ho són cada una de les constriccions del problema? Demostreu-ho. Sabent que la unió de conjunts convexos és un conjunt convex, aleshores l'òptim assolit pot ser considerat un mínim global?
- 8.3. La restricció final no lineal que s'ha afegit al model serveix per controlar el total de flux de diner que passa de renda fixa a renda variable i viceversa. Pel que fa als dos valors de renda variable, però, no hi ha cap restricció que impedeixi un flux d'un valor cap a l'altre. Llavors sembla lògic pensar que si fixem $w_1 = 0$ i $w_2 = 1$ llavors desplaçarem tot el diner de l'acció de menys rendiment cap a l'acció de més rendiment (ja que menyspreem qualsevol tipus de risc, i només ens interessa maximitzar guanys). Sucedirà això al teu cas? En cas de que no ocorri això comenta breument a què creus que és degut.

Anàlogament podríem pensar que si fixem $w_1 = 1$ i $w_2 = 0$ llavors el que succeirà és un flux de diner del valor amb més varianza del rendiment, cap el de menys varianza (donat que ara només ens interessa minimitzar riscos). És cert que això succeix? Comenta breument a què creus que és degut.